

Nichtlineare Dynamik und Strukturbildung

Definitionen

Dr. habil. Philipp Hövel

May 23, 2024

1 Einführung: Dynamische Systeme

Definition 1 Sei \mathbf{x}^* Fixpunkt des dynamischen Systems $\dot{\mathbf{x}} = \mathbf{F}(\mathbf{x}, t)$. Dann heißt \mathbf{x}^* (**Ljapunov-**)**stabil**, wenn es zu jeder Umgebung U von \mathbf{x}^* eine Umgebung V von \mathbf{x}^* gibt, so dass gilt:

$$\mathbf{x} \in V \Rightarrow \Phi(\mathbf{x}, t) \in U \quad \forall t \geq 0.$$

Definition 2 Ein Fixpunkt \mathbf{x}^* heißt **asymptotisch stabil**, wenn zu \mathbf{x}^* eine Umgebung existiert, so dass gilt:

- (i) $\Phi(U, t_2) \subset \Phi(U, t_1) \subset U$ für $0 < t_1 < t_2$.
- (ii) $\lim_{t \rightarrow \infty} \Phi(\mathbf{x}, t) = \mathbf{x}^*$ für alle $\mathbf{x} \in U$.

Definition 3 Sei \mathbf{F} ein Vektorfeld auf der Mannigfaltigkeit M (für uns in aller Regel $M = \mathbb{R}^n$). Eine abgeschlossene, unter dem Fluss Φ_t von \mathbf{F} invariante ($\Phi_t(A) \subseteq A$), unzerlegbare Teilmenge $A \subset M$ heißt **Attraktor**, falls

- (i) eine offene Umgebung U_0 von A , d.h. $A \subset U_0$, existiert, so dass gilt: $\Phi_t(U_0) \subseteq U_0$ für $t > 0$.
- (ii) für alle V mit $A \subset V \subset U_0$ existiert ein $T > 0$, so dass $\Phi_t(U_0) \subseteq V$ für $t > T$.
(D.h.: Es gibt ein **Attraktorbecken** U_0 , aus dem der Fluss asymptotisch in den Attraktor A läuft.)

2 Bifurkationen

Definition 4 Sei $\dot{\mathbf{x}} = \mathbf{F}(\mathbf{x})$ ein dynamisches System mit $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$ und \mathbf{S} ein $(n-1)$ -dimensionaler Schnitt, durch den der Fluss von \mathbf{F} hindurchfließt. Dann definiert die **Poincaré-Abbildung** \mathbf{P} die Abbildung der aufeinander folgenden Durchstoßpunkte $\mathbf{x}_k \in \mathbf{S}, k = 0, 1, 2, \dots$:

$$\mathbf{x}_{k+1} = \mathbf{P}(\mathbf{x}_k).$$

3 Chaos

Definition 5 Eine aperiodische Bewegung heißt **chaotisch**, wenn sie empfindlich von den Anfangsbedingungen abhängt.

Definition 6 Die Stabilität eines (deterministisch) chaotischen Systems $\dot{\mathbf{x}} = \mathbf{F}(\mathbf{x}, t)$ ist durch die **Ljapunov-Exponenten** $\bar{\lambda}_j$ gegeben:

$$\bar{\lambda}_j = \lim_{t \rightarrow \infty} \frac{1}{t} \ln \frac{p_j(t)}{p_j(0)}.$$

Dabei bezeichnet $p_j(0)$ eine n -dimensionale Kugel um Anfangswert \mathbf{x}_0 und $p_j(t)$ deren zeitliche Entwicklung gemäß des Flusses Φ_t von \mathbf{F} .