

1.11 Improper integrals

17a

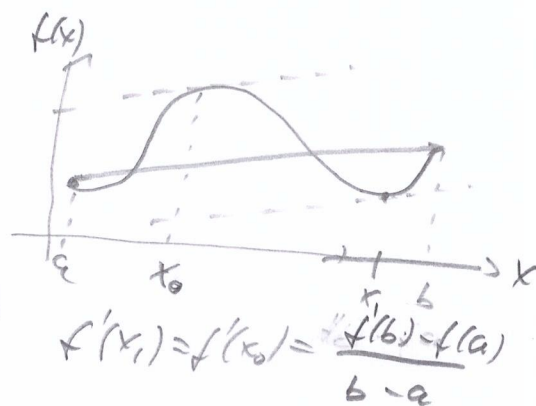
- integration of functions with singularities or unbounded limits
- sometimes, it works, but sometimes, it does not

1.12 Mean value theorem

- Differentiation: Let $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ be a continuous function on the closed interval $[a, b]$ and differentiable on (a, b) .

Then, there exists some $x_0 \in (a, b)$ such that

$$f'(x_0) = \frac{f(b) - f(a)}{b - a}.$$



- integration: Let $f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ be a continuous function.

Then, there exists a $x_0 \in [a, b]$ such that

$$\int_a^b f(x) dx = f(x_0)(b - a).$$

↳ equal area rule (Maxwell construction)

2. Mehrdimensionale Analysis

- 2. Mehrdimensionale Analysis (Differenzial- und Integralrechnung im \mathbb{R}^n)
 - 2.1 Partielle Ableitungen
 - 2.2 Totales Differenzial
 - 2.3 Totales Differenzial und Ableitungsregeln
 - 2.4 Gradient
 - 2.5 Mehrdimensionale Taylor-Entwicklung
 - 2.6 Extremwerte/Extremstellen
 - 2.7 Extremum unter Nebenbedingungen (Methode der Lagrange-Multiplikatoren)
 - 2.8 Integralrechnung skalarer Funktionen im \mathbb{R}^n
 - 2.9 Variablen-/Koordinatentransformation
 - 2.9.1 Polarkoordinaten im \mathbb{R}^2
 - 2.9.2 Kugelkoordinaten im \mathbb{R}^3
 - 2.9.3 Zylinderkoordinaten im \mathbb{R}^3

Grundidee: Funktionen mehrerer Variablen

- Höhe eines Gebäudes $h = h(x, y)$
- Temperatur im Raum $T = T(x, y, z)$
- zeitabhängige Potenziale $V = V(t, x, y, z)$
- thermodynamische Zustandsgleichungen: $f(p, v, T) = 0$
 etwa: $pV = nRT$ (ideales Gas)

Bem.: hier (Kap.) nur **Skalare Funktionen**. Für **Vektorielle Funktionen** s. Kap. 4 Vektoranalysis

2.1 Partielle Ableitung

Def: Sei $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, $x \mapsto f(x_1, \dots, x_n)$. Dann heißt die Ableitung nach einer Variablen (bei Festhalten aller anderen)

partielle Ableitung:

$$\frac{\partial f}{\partial x_i} := \lim_{\Delta x_i \rightarrow 0} \frac{f(x_1, \dots, x_i + \Delta x_i, \dots, x_n) - f(x_1, \dots, x_i, \dots, x_n)}{\Delta x_i}$$

Bem.: • "∂" : "de", "del", Ableitungskreiselp...

Bsp.: • $n=2$, $f(x,y)$: Notation

$$\frac{\partial f}{\partial x}(x,y) \equiv \partial_x f(x,y) \equiv f_x(x,y) := \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{f(x+\Delta x, y) - f(x,y)}{\Delta x}$$

$$\frac{f(x+\Delta x, y) - f(x,y)}{\Delta x}$$

$$\frac{\partial f}{\partial y}(x,y) \equiv \partial_y f(x,y) \equiv f_y(x,y) := \lim_{\Delta y \rightarrow 0} \frac{f(x, y+\Delta y) - f(x,y)}{\Delta y}$$

$$\frac{f(x, y+\Delta y) - f(x,y)}{\Delta y}$$

Bsp.: (i) $f(x,y) = x^2 + xy^3$

$\Rightarrow \frac{\partial f}{\partial x} = 2x + y^3$ (y als konstante behandelt!)

$\frac{\partial f}{\partial y} = 3xy^2$ (x ————— " —————)

(ii) höhere Ableitungen:

$$\frac{\partial}{\partial x} \frac{\partial}{\partial x} f \equiv \frac{\partial^2}{\partial x^2} f = f_{xx} = 2, \quad \frac{\partial}{\partial x} \frac{\partial}{\partial y} f \equiv \frac{\partial^2}{\partial x \partial y} f = f_{xy} = 3y^2$$

$$\frac{\partial}{\partial y} \frac{\partial}{\partial x} f \equiv \frac{\partial^2}{\partial y \partial x} f = f_{yx} = 3y^2, \quad \frac{\partial}{\partial y} \frac{\partial}{\partial y} f \equiv \frac{\partial^2}{\partial y^2} f = f_{yy} = 6xy$$

Satz von Schwarz: Für stetig differenzierbare Funktionen ist die Reihenfolge der partiellen Ableitungen egal:

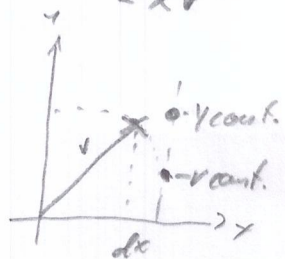
$$\frac{\partial^2}{\partial x \partial y} f(x,y) = \frac{\partial^2}{\partial y \partial x} f(x,y).$$

Beweis: • $\partial_x \partial_y = \partial_y \partial_x$: symmetrischer Operator

• ggf. festgehaltene Koordinaten explizit aufgeben: $f(x,y) = x(x^2+y^2) = xv^2$

$$\left(\frac{\partial f}{\partial x}\right)_y = 3x^2+y^2 \neq \left(\frac{\partial f}{\partial x}\right)_x = r^2 = x^2+y^2$$

(siehe Nebenbeding.)
(2.7)



2.2 Das totale Differenzial

20

Idee: Änderung einer Funktion $f(x,y)$ ($f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$) bei gleichzeitigen kleinen Änderungen von x und y um Δx bzw. Δy :

$$\begin{aligned}\Delta f &= f(x+\Delta x, y+\Delta y) - f(x,y) \\ &= \overbrace{f(x+\Delta x, y+\Delta y) - f(x, y+\Delta y)}^{=0} + \overbrace{f(x, y+\Delta y) - f(x,y)} \\ &= \underbrace{\frac{f(x+\Delta x, y+\Delta y) - f(x, y+\Delta y)}{\Delta x}}_{\Delta x} \Delta x + \underbrace{\frac{f(x, y+\Delta y) - f(x,y)}{\Delta y}}_{\Delta y} \Delta y \\ &\approx \underbrace{\frac{\partial f}{\partial x}(x, y+\Delta y)}_{\rightarrow y \text{ für } \Delta y \text{ infinitesimal}} \Delta x + \frac{\partial f}{\partial y}(x,y) \Delta y\end{aligned}$$

Für infinitesimale $\Delta x, \Delta y$ ($\Delta x \rightarrow dx, \Delta y \rightarrow dy$) gilt:

$$\boxed{df = \frac{\partial f}{\partial x} dx + \frac{\partial f}{\partial y} dy}$$

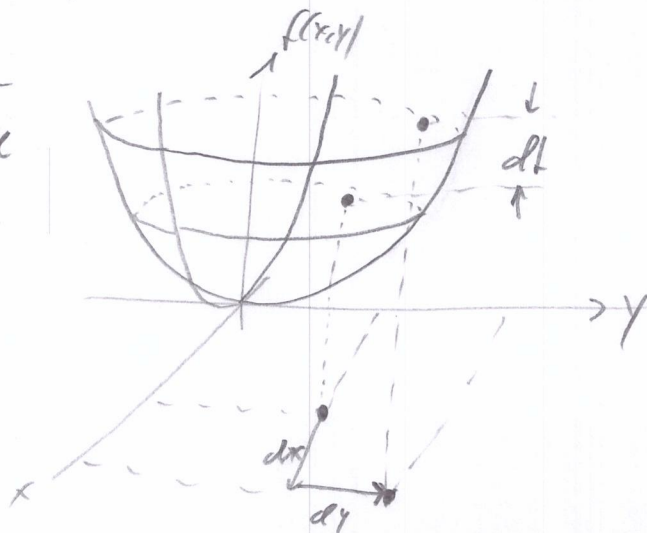
Def: Das **totale Differenzial** von $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ ist gegeben durch:

$$df = \frac{\partial f}{\partial x_1} dx_1 + \dots + \frac{\partial f}{\partial x_n} dx_n = \sum_{i=1}^n \frac{\partial f}{\partial x_i} dx_i$$

Bsp.: Totales Differenzial von $f(x,y) = x^2 + y^2$:

$$df(x,y) = 2x dx + 2y dy$$

Rotations-
paraboloid



2.3 Totales Differenzial & Ableitungsregeln

i. Koordinate
↓
Zeit

mehrdimensionale Kettenregel für $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, $f = f(x_1, \dots, x_n)$ mit $x_i = x_i(t)$:

$$df = \sum_{i=1}^n \frac{\partial f}{\partial x_i} dx_i \quad \text{mit } dx_i = \frac{\partial x_i}{\partial t} dt \quad i=1, \dots, n$$

$$\Rightarrow df = \sum_{i=1}^n \frac{\partial f}{\partial x_i} \frac{\partial x_i}{\partial t} dt$$

$$\Rightarrow \boxed{\frac{df}{dt} = \sum_{i=1}^n \frac{\partial f}{\partial x_i} \frac{\partial x_i}{\partial t}}$$

Bem: $n=1$ ✓ Siehe 1.4. Ableitungsregeln $h(g(x)) \downarrow \frac{dh}{dy}|_{y=g(x)} \frac{dg}{dx} = \frac{dh}{dg} \frac{dg}{dx}$

Bsp: **Schwerpunkt** von n Klassen m_i an den Orten $x_i(t)$ mit Gesamtmasse

$$M = \sum_{i=1}^n m_i; \quad R(t) = \frac{1}{M} \sum_{i=1}^n m_i x_i(t)$$

Massen m_i mit x_i gewichtet

Frage: Geschwindigkeit des Schwerpunkts:

$$(i) \text{ Linearität: } \frac{dR(t)}{dt} = \frac{d}{dt} \frac{1}{M} \sum_{i=1}^n m_i x_i(t)$$

$$= \frac{1}{M} \sum_{i=1}^n m_i \dot{x}_i(t) \quad \text{mit } m_i \text{ gewichteter Mittelwert}$$

$$(ii) \text{ Kettenregel: } \frac{d}{dt} R(x(t)) = \sum_{i=1}^n \frac{\partial R}{\partial x_i} \frac{\partial x_i}{\partial t}$$

$$= \dot{x}_i = \frac{dx_i}{dt} \quad x_i \text{ abhängig von } t \text{ ab}$$

$$\frac{\partial R}{\partial x_i} = \frac{\partial}{\partial x_i} \frac{1}{M} \sum_{j=1}^n m_j x_j \quad (\text{folgt: Summation über } k \neq j)$$

$$= \frac{1}{M} \sum_{j=1}^n m_j \frac{\partial x_j}{\partial x_i}$$

$$\text{mit } j=i \text{ bleibt } \left(\frac{\partial x_j}{\partial x_i} = \delta_{ij} = \begin{cases} 1 & \text{für } j=i \\ 0 & \text{sonst} \end{cases} \right)$$

Kronecker-Delta

$$= \frac{1}{M} m_i$$

$$\Rightarrow \frac{dR}{dt} = \sum_{i=1}^n \frac{m_i}{M} \dot{x}_i$$